## 2. Primjer: Hookeov zakon za ravninsko stanje naprezanja tijela

(Zadatak 1. primjer E) na str. 6 u "Vježbenica ispitnih zadataka", primjenom na PC modula "Napr\_def.exe" paketa programa "CVRSTOCA").

U točki M tijela zadano je ravninsko stanje naprezanja u presjecima određenih s osi x i s osi  $\overline{y}$ , prema slici.

Treba odrediti grafički pomoću Mohrove kružnice naprezanja:

- a) normalna i posmična naprezanja u presjecima određenih s osi *x* i s osi  $\overline{x}$ , te odrediti kut  $\varphi$  između osi  $\overline{x}$  i osi *x*,
- b) glavne pravce i glavna naprezanja,
- c) maksimalno posmično naprezanje s pripadajućim normalnim naprezanjima i pravcima.

Skicirati orijentirane elemente u točki M tijela s ucrtanim komponentama naprezanja u svim koordinatnim sustavima.

Pomoću izraza Hookeovog zakona odrediti komponente deformacije u svim analiziranim koordinatnim sustavima, te skicirati orijentirane elemente s naznačenim komponentama deformacije. Nacrtati Mohrovu kružnicu deformacija za stanje deformacije u točki M tijela.



**Zadano:** 
$$\sigma_x = 120 \text{ MPa}$$
,  $\tau_{xy} = -50 \text{ MPa}$ ,  $\overline{\sigma}_y = -60 \text{ MPa}$ ,  
 $\overline{\tau}_{yx} = -80 \text{ MPa}$ ,  $E = 207 \text{ GPa}$ ,  $v = 0.32$ .

Na slici elementa označeni su presjeci A i F sa zadanim pripadajućim naprezanjima.

Mjerilo za Mohrovu kružnicu naprezanja: 1 cm  $\stackrel{\wedge}{=} 20$  MPa.

Mjerilo za Mohrovu kružnicu deformacija:  $1 \text{ cm} \triangleq 100 \times 10^{-6}$ .

## Rješenje:

1. **Analitička rješenja** mogu se izračunati pomoću PC uporabom modula «Napr\_def.exe» paketa programa «CVRSTOCA», zadatak E). U ovom su primjeru dobiveni rezultati za naprezanja, deformacije i kutove u analiziranim koordinatnim sustavima:

(0*xy*)-koord. sustav:  $\sigma_y = -81,667 \text{ MPa}$ ,  $\tau_{yx} = -50 \text{ MPa}$ , slika a) Deformacije su:  $\varepsilon_x = \frac{1}{E}(\sigma_x - v \cdot \sigma_y) = 705,598 \times 10^{-6}$ ,  $\varepsilon_y = \frac{1}{E}(\sigma_y - v \cdot \sigma_x) = -580,032 \times 10^{-6}$ ,  $\gamma_{xy} = \gamma_{yx} = \frac{\tau_{xy}}{G} = -637,681 \times 10^{-6} \text{ rad}$ , slika a1)

 $(0\overline{x}\overline{y})$  - koord. sustav:  $\overline{\sigma}_x = 98,333$  MPa ,  $\overline{\tau}_{xy} = -80$  MPa ,  $\varphi = 9,462^{\circ}$  , slika b)

Deformacije su: 
$$\overline{\varepsilon}_x = \frac{1}{E}(\overline{\sigma}_x - \nu \cdot \overline{\sigma}_y) = 567,794 \times 10^{-6}$$
,  $\overline{\varepsilon}_y = \frac{1}{E}(\overline{\sigma}_y - \nu \cdot \overline{\sigma}_x) = -441,868 \times 10^{-6}$ ,  
 $\overline{\gamma}_{xy} = \overline{\gamma}_{yx} = \frac{\overline{\tau}_{xy}}{G} = -1020,29 \times 10^{-6}$  rad, slika b1)

 $(0\sigma_1\sigma_2)$ - koord. sustav:  $\sigma_1 = 131,716$  MPa ,  $\sigma_2 = -93,383$  MPa ,  $\varphi_0 = -13,188^\circ$  ,  $\psi = -22,65^\circ$  , slika c)

Glavne deformacije su: 
$$\varepsilon_1 = \frac{1}{E}(\sigma_1 - \nu \cdot \sigma_2) = 780,669 \times 10^{-6}$$
,  
 $\varepsilon_2 = \frac{1}{E}(\sigma_2 - \nu \cdot \sigma_1) = -654,743 \times 10^{-6}$ , slika c1)

 $(0\overline{n}\overline{n}_1)$  - koord. sustav:  $\sigma_s = 19,167 \text{ MPa}$ ,  $\tau_{max} = 112,549 \text{ MPa}$ ,  $\varphi_N = 31,812^\circ$ , slika d)

Deformacije su:  $\varepsilon_{s} = 62,963 \times 10^{-6}$ ,  $\gamma_{xymax} = 1435,412 \times 10^{-6}$  rad, slika d1).

Pri tom je rabljen izračunati modul smičnosti materijala tijela:

$$G = \frac{E}{2(1+\nu)} = 78,409 \text{ GPa}.$$

Svi orijentirani elementi u točki M tijela s ucrtanim komponentama naprezanjima na presjecima, u svim zadanim koordinatnim sustavima, prikazani su na slikama a) do d).



## 2. Grafičko rješenje za naprezanja pomoću Mohrove kružnice naprezanja

U  $(0\sigma\tau)$ -koordinatnom sustavu u zadanom mjerilu crtaju se točke A(120, -50) i

F(-60,-80) koje predstavljaju naprezanja na presjecima A i F, slika.

- Odredi se simetrala spojnice  $\overline{AF}$  .

- Sjecište te simetrale i osi  $\sigma$  određuje središte S kružnice.

- Iz središta S opiše se kružnica polumjera  $R = \overline{AS} = \overline{SF}$ .

- Kružnica siječe os  $\sigma$  u točkama C i D, čime su određene vrijednosti glavnih naprezanja u mjerilu  $\sigma_1 = \overline{OC}$  i  $\sigma_2 = \overline{OD}$ .

- Paralela s osi x kroz točku A presijeca kružnicu u točki pola P Mohrove kružnice.

- Pravac PC definira kut  $\varphi_0$  glavnog pravca 1 s osi *x*, a pravac PD je glavni pravac 2 u točki M tijela.

- Za određivanje naprezanja u presjeku određenom s osi y, povlači se iz pola P paralela s osi y do presjecišta s kružnicom u točki B, a također produlji se spojnica  $\overline{AS}$  do

presjecišta s kružnicom u točki B. Time su u mjerilu određeni iznosi naprezanja  $\sigma_y$  i  $\tau_{yx}$ . - Pravac PF definira pravac osi  $\overline{y}$  u točki M tijela, a okomica na njega određuje pravac PE

tj. os  $\overline{x}$  koja presijeca kružnicu u točki E. Također, produlji se spojnica  $\overline{FS}$  do presjecišta s kružnicom u točki E, te su time u mjerilu određeni iznosi naprezanja  $\overline{\sigma}_x$  i  $\overline{\tau}_{xy}$ . Pravac PE određuje kut  $\varphi$  koordinatne osi  $\overline{x}$  s osi x.

- Točke na okomici kroz središte S kružnice određuju točke G i H u kojima je maksimalno posmično naprezanje  $\tau_{max}$ , a normalna naprezanja jednaka su srednjem normalnom naprezanju  $\sigma_{s}$  u točki M tijela.

- Pravac normale  $\overline{n}$  određen je kutom  $\varphi_N$  od osi *x* , povlačenjem pravca PG iz pola P.

- Orijentirani elementi s ucrtanim naprezanjima na presjecima prikazani su na slikama a), b), c) i d).

Napomena: Nakon izračunatih komponenti naprezanja u (0xy)- koordinatnom sustavu, može se grafičko rješenje dobiti uporabom modula «Mohr's circle» programa «MDSolids<sup>®</sup>».



3) **Grafičko određivanje komponenti deformacije** pomoću Mohrove kružnice deformacije

Mohrovu kružnicu deformacije u zadanom primjeru moguće je nacrtati kad je poznato stanje ravninske deformacije u (0xy)- koordinatnom sustavu, tj. iz ranije danih izraza Hookeovog zakona izračunate su komponente deformacije  $\varepsilon_x$ ,  $\varepsilon_y$  i  $\gamma_{xy} = \gamma_{yx}$  koje se odnose na pravce *x* i *y* u točki M tijela, slika a1).

Svi orijentirani elementi u točki M tijela s ucrtanim komponentama deformacija u svim zadanim koordinatnim sustavima, prikazani su na slikama a1) do d1).



- U  $\left(0\varepsilon_{\frac{1}{2}}\gamma\right)$ -koordinatnom sustavu ucrtaju se točke A $(\varepsilon_x, \frac{1}{2}\gamma_{xy})$  i B $(\varepsilon_y, \frac{1}{2}\gamma_{yx})$  koje odgovaraju presjecima A i B, određenih osima *x* i *y*, te se konstruira kružnica koja prolazi točkama A i B, a njeno je središte S na osi  $\varepsilon$ . Središte S $(\varepsilon_s, 0)$  kružnice nalazi se u presjecištu osi  $\varepsilon$  i dužine  $\overline{AB}$ , slika. Apscise presjecišta C i D kružnice s osi  $\varepsilon$  predstavljaju glavne deformacije  $\varepsilon_1$  i  $\varepsilon_2$  u točki tijela. Element u glavnim pravcima ne mijenja svoj oblik, tj. pravi kutovi ostaju pravi, slika c1). Glavna deformacija  $\varepsilon_1 = \varepsilon_{max}$  određena je točkom C $(\varepsilon_1, 0)$ , a druga glavna deformacija  $\varepsilon_2 = \varepsilon_{min}$  određena je točkom D $(\varepsilon_2, 0)$ .

- Kroz točku A povlači se paralela s normalom u A na elementu, tj. s osi *x* i ona presijeca kružnicu u točki pola P. Pravci 1 i 2 koji prolaze kroz pol P i točke C i D. Kut  $\varphi_0$  mjeren od osi *x* određuje glavni pravac 1. Deformirani element u okolišu promatrane točke M tijela u glavnim pravcima deformacija prikazan je na slici c1).

- Komponente deformacije u točki M tijela za zarotirani  $(0\overline{x}\overline{y})$ - koordinatni sustav, slika b1), gdje je  $\varphi$  kut rotacije od osnovnog (0xy)- koordinatnog sustava, jednostavno se određuju tako da se iz pola P povlače paralele s osi  $\overline{x}$  i s osi  $\overline{y}$ . Ti pravci sijeku Mohrovu

kružnicu u točki E kojoj apscisa i ordinata određuju komponente deformacije  $\bar{\varepsilon}_x$  i  $\frac{1}{2}\bar{\gamma}_{xy}$ ,

odnosno na presjecištu osi  $\bar{y}$  u točki F određene su komponente deformacije  $\bar{\varepsilon}_{y}$  i  $\frac{1}{2}\bar{\gamma}_{yx}$ .



- Vrijednosti maksimalne kutne deformacije  $\gamma_{xy \max}$  i pripadajući pravac normale presjeka  $\overline{n}$  definiran kutom  $\varphi_N$  određeni su točkom  $G(\varepsilon_S, \frac{1}{2}\gamma_{xy\max})$ , odnosno pravcem  $\overline{n}_1$  kroz točku  $H(\varepsilon_S, \frac{1}{2}\gamma_{xy\max})$  na Mohrovoj kružnici deformacija. Za te osi sve duljinske deformacije jednake su srednjoj duljinskoj deformaciji  $\varepsilon_S$  u točki M tijela. Deformacije elementa u

okolišu promatrane točke M tijela u tim pravcima, kod maksimalne kutne deformacije  $\gamma_{xy \text{ max}}$ , prikazane su na slici d1).

Napomena: Nakon izračunatih komponenti deformacija u (0xy)- koordinatnom sustavu, može se grafičko rješenje Mohrove kružnice deformacije dobiti uporabom modula «Mohr's circle» programa «MDSolids<sup>®</sup>».